

伺服驱动

高效驱动简化生产流程

科尔摩根推出的 AKD 伺服驱动器，达到了机器制造商的预期要求，集成了便捷的单轴运动控制器，通过有效的方式用一个设备取代了两个设备。

文 | 科尔摩根公司

科尔摩根公司推出的 AKD™ BASIC 伺服驱动器是基于以太网设计的，采用了一个集成的单轴运动控制器。与驱动器和 PLC 分离的方案相比，此类驱动器可以帮助原始设备制造商生产结构更紧凑、效率更高的机器。集成的运动控制器提供了凸轮、S 曲线和自由形式运动轮廓功能。另外，还有 BASIC 编程语言和带调试工具的内置程序编辑器，简化了用户操作。因此，企业可以更快地完成复杂的制造过程。

科尔摩根产品经理 Reid Hunt 说：“作为 AKD 伺服驱动器系列产品，AKD BASIC 达到了机器制造商的预期要求，集成了便捷的单轴运动控制器，通过有效的方式用一个设备取代了两个设备。AKD BASIC 伺服驱动器为原始设备制造商提供了强大的工具，帮助其对机器性能进行差异化设计，满足客户独特需求，避免因供应商定制而花费时间和成本。”

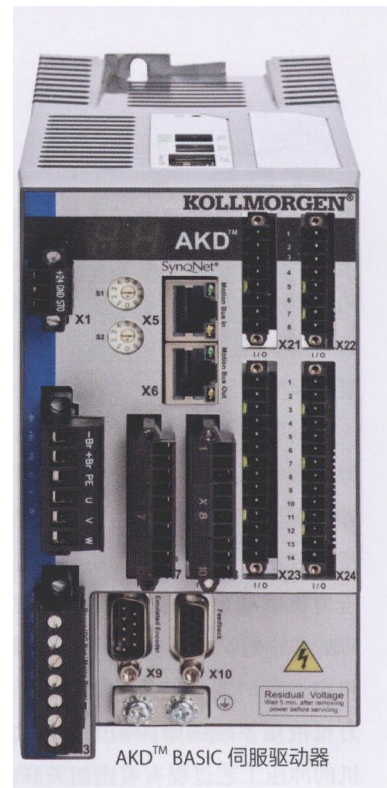
在驱动器中直接集成机器控制功能，设计工程师在设计时就省略了某些中小型 PLC，减少了连线、部件数量以及专用面板空间。这样就可以降低设备成本，

减小设备尺寸。AKD BASIC 也同样适于需采用多个接口的 PLC，包括数字 I/O 及以太网通信接口。

集成的高性能运动控制器可以帮助用户运行更复杂的动作，提高单轴应用的机器效率。借助快速中断例程和条件式“when”语句，可以确保快速执行程序，这对于同步运动和机器控制具有重要意义。这些例程和“when”语句每 250 μs 被扫描一次。因为 BASIC 编程语言简单易懂，简化了程序流程控制，从而显著缩短了完成项目代码所需时间，所以用户能更快操作和运行。另外，AKD BASIC 还提供了源代码锁定功能，帮助用户保护其机器设计方案和 IP。

借助 AKD BASIC，原始设备制造商可以充分利用科尔摩根的工程能力来定制各种产品，以更快、效率更高的方式提供差异化的机器性能，同时避免定制解决方案产生的相关风险。

Hunt 解释说：“为了使原始设备制造商轻松地为客户设计更出色的机器解决方案，我们通过科尔摩根 WorkBench 提供了一种新式 BASIC 编程环境。使用 WorkBench，只需通过一个软件



包即可完成所有驱动器设置、配置、调节和管理任务，并进行运动和机器控制编程。”

在 AKD WorkBench 内还集成了一个程序编辑器，不需使用额外的软件包。用户友好的程序编辑器提供了语法加亮、自动完成、自动格式编排和代码片段功能，以便更快地开发代码。程序编辑器还带有调试工具，可以实现单步、断点和跨步程序控制。

该产品还提供了一个可选的扩展 I/O 版本。此选件总共可以实现 20 个数字输入和 12 个数字输出，无需远程 I/O，减少了连线要求和成本。可选扩展 I/O 型产品带有 SD 存储器卡，用户无需使用个人电脑即可传输程序，简化了驱动器的维护和复制操作。

AKD BASIC 伺服驱动器为客户提供了可编程的扩展能力，用户可借助公共接口满足所有应用需求。其可与标准的科尔摩根伺服电动机、直接驱动电动机和线性定位器实现真正的即插即用操作，进而快速实现优化的高性能系统。其基本硬件提供多种以太网连接选件，并支持多种协议，不需要使用单独的选件卡。MM