

电动滑板桥轻量化优化设计

撰文 / 厦门大学嘉庚学院 陈毅龙 林育兹 郑伟

本文通过 SolidWorks 建立参数化的电动滑板桥三维模型，导入 ANSYS Workbench 中进行静力学分析，根据分析的应力、应变结果，进行拓扑优化，得到合理的拓扑结构。结合拓扑优化结果和工程经验，以质量最小为目标函数，强度为约束条件，进行滑板桥尺寸优化设计，在保证滑板桥强度前提下，优化后的滑板桥比原滑板桥质量减少了 33.33%，取得良好的轻量化效果。该优化方法为电动滑板车轻量化设计提供一种思路。

一、引言

电动滑板是在传统滑板上加装一套电控驱动系统，它通过遥控器控制专用电机转向和转速，经传动机构带动滑板的轮子转动，从而使滑板行进，实现代步的作用，其作为一款新型的代步工具，深受年轻人喜爱，成为一种流行趋势。电动滑板桥是连接轮子与板面的支架结构，承担轮子与板面之间动力传递。目前，国内电动滑板桥均沿用了传统滑板桥的结构设计，但由于电动滑板不需要做出传统滑板诸如起跳、翻转之类的动作，受力情况单一，传统滑板桥结构便显得较为笨拙，强度上存在较大冗余，因此去除桥结构多余材料，减轻重量变得尤为重要。国内对电动滑板研究主要集中在电控系统和板面材料选择上，针对桥结构优化鲜有研究。

针对以上情况，本文建立了电动滑板桥有限元模型，通过静力学分析，得到电动滑板桥的应力、应变结果，根据分析结构，进行拓扑优化，得到合理的拓扑结构。随后，以质量最小为目标函数，强度为约束条件，进行电动滑板桥尺寸优化设计，在保证滑板桥强度前提下，取得了良好的轻量化效果。该研究为电动滑板桥结构设计优化提供一种思路，对减轻重量、节约成本具有重要意义。

二、电动滑板桥结构应力分析

1. 电动滑板桥有限元模型

所选电动滑板桥实物，如图 1 所示，材质为结构钢，

重量为 0.66kg。根据电动滑板桥实物，在 SolidWorks 中建立三维模型，然后通过专用接口将 SolidWorks 模型无缝导入 ANSYS Workbench 中。在 ANSYS Workbench 中对其进行网格划分，划分后网格的主要参数为：网格形状六面体，网格大小 3mm，网格数 28490 个，节点数 43633 个。建立起的有限元模型，如图 2 所示。



图 1 所选电动滑板桥实物图

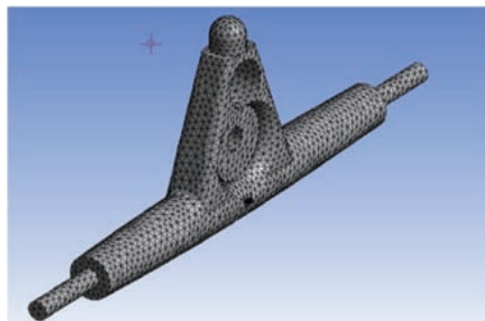


图 2 电动滑板桥有限元模型

2. 电动滑板桥静力学分析

桥两端通过滚动轴承与车轮连接，中部凹坑处通过螺栓与滑板连接，该处承受来自滑板的主要压力，顶部半球结构通过球面副与滑板连接，该处结构用于转向之用，同时承受一部分压力。电机带动车轮旋转，通过滚动轴承推动桥行进，该桥不做转动，可忽略对剪切力的分析。滑板起动瞬间，桥左右两端将受到轮子传来的水平推动力，考虑到起动瞬间并非常规状态，同时滑板匀速行驶过程中该力为零，将模型简化，本文只对静态下受力情况进行分析。

当人静止的站在滑板上时，受力分析如图3所示。人和滑板自重合计100kg，重力 G 为1000N，每根桥竖直方向承重 F 为500N，因桥与地面水平方向成 45° ，所以桥承受来自板面的压力 N 约为700N。取左右2端轴承连接处为固定端，得到载荷模型，如图3所示。其中A处紫色部分为固定约束，B处红色部分为施加在桥上的载荷。

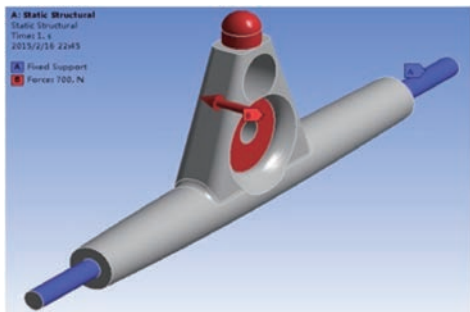


图3 电动滑板桥载荷模型图

根据材料力学第四强度理论，分析计算后的最大等效应力云图如图4所示，总变形量如图5所示。

由图5可见，应力最大处主要集中在桥左右2端的位置4处，该处截面形状的突变引起了应力集中现象，最大等效应力达到了138.75MP。在该模型下，滑板桥等效应力小

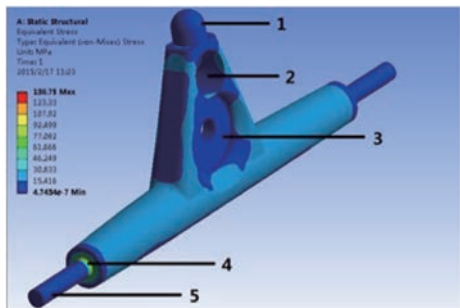


图4 最大等效应力分析云图

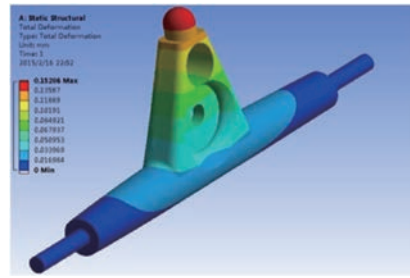


图5 总变形量分析云图

于45钢屈服极限355MP，安全系数为：

$$K = \frac{\sigma_{\max}}{\sigma_s} = \frac{355MP}{138.75MP} = 2.56$$

该安全系数大于塑性材料结构钢常用的1.2~2.5安全系数，因此该滑板桥满足强度要求。

由图6可知，最大变形处发生在红色半球结构上，变形量为0.15mm，该变形量对于间隙配合的球面副结构没有影响，因此该轮桥可正常使用。

由图5可见，大多数位置最大等效应力较小，其中位置1、2、3、5处最大等效应力很小，在15.42MP以下，整根桥应力分布不均，材料存在大量浪费现象，额外的重量也影响动力性能。由于电动滑板的工作情况较单一，原桥结构强度冗余较大，无法满足电动滑板车设计要求，因此对该桥进行拓扑优化设计，去除掉多余的材料，重新设计结构。

三、电动滑板桥结构拓扑优化

1. 拓扑优化理论基础

拓扑优化的目的是寻求结构的刚度在设计空间最佳的分布形式，或在设计域空间需求结构最佳的传力路线，以优化结构的某些性能或减轻结构的重量。拓扑优化主要应用于概念设计阶段，得到最佳的材料分布，避免设计的盲目性，经拓扑优化后设计方案再经形状和尺寸优化以得到最优方案。

针对连续体拓扑优化，目前有变厚度法、均匀化理论和变密度法等诸多理论。本文中采用变密度法，其本质上是一种 $\{0,1\}$ 离散变量的组合优化问题，因此可建立如下数学模型：

$$\begin{aligned} & \text{Find} : x = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T \\ & \text{Min} : C(x) = F^T U \\ & \text{s.t.} : \begin{cases} V \leq V^m \\ F \leq KU \\ 0 < x_{\min} \leq x_i \leq 1 (i=1, \dots, n) \end{cases} \end{aligned}$$

式中, x_i 为设计变量, 代表离散单元相对密度, 取值在 $[x_{\min}, 1]$ 之间连续值, n 代表设计变量个数。 K 为总刚度矩阵, U 为结构的位移向量, F 为结构所受的外力向量, V 为结构体积。

2. 电动滑板桥拓扑优化设计

以最大等效应力为约束条件, 质量为目标函数, 通过 ANSYS Workbench 中的 Shape Optimization 功能对所选桥进行优化, 选择 Target Reduction 值为 30%, 优化后结果如图 6、图 7 所示。

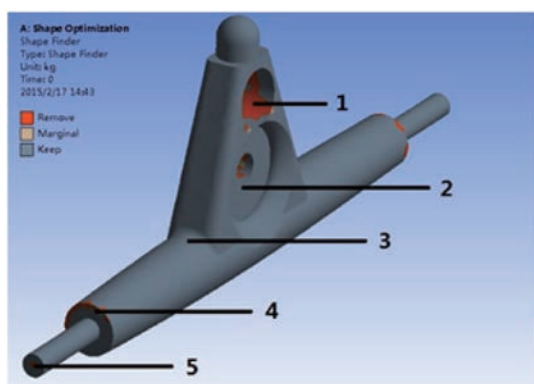


图 6 桥拓扑优化外貌云图

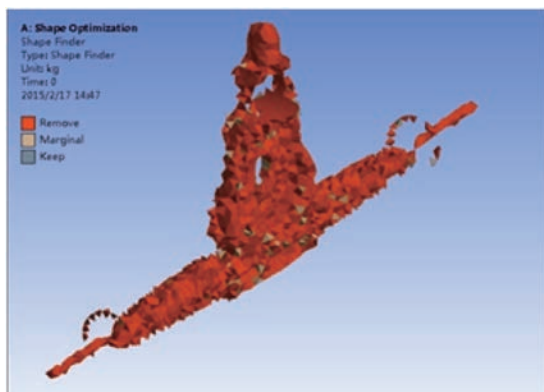


图 7 桥拓扑优化去除云图

图 6 为 Shape Optimization 给出的优化外貌图, 其中橙色部分为可去除部分, 米黄部分为边界区域, 灰色部分为保留部分。图 7 为上限等值面云图, 表示该轮桥内部可去除的部分。

综合分析图 4 ~ 7, 对原滑板桥做形状优化处理。

(1) 整体可去除量很大, 达 30% 以上, 考虑到内部掏空方式在制造上较难实现, 主要采取从外部挖除材料方法进行优化设计。

(2) 图 6 中 1 处圆孔可进一步扩大。

(3) 2 处为连接处, 因配合要求, 中心形状不变, 周边一圈挖除多余材料。

(4) 3 处有 1 过渡圆角, 经 Design Exploration 模块参数化分析后可知, 圆角几乎不会影响最大等效应力, 但会影响最大形变量, 随着圆角增大形变趋小。

(5) 4 处考虑到与轴承的配合, 受到尺寸约束, 不做车削外径处理。

(6) 5 处考虑到加工难度和成本, 不做镗孔去除处理。

根据以上几点, 先在 SolidWorks 中对该桥形状做修改, 随后导入 ANSYS 中进行静力学分析, 经过几十次修改和比较, 得到新形状, 新形状的最大等效应力和总变形量如图 8、9 所示。

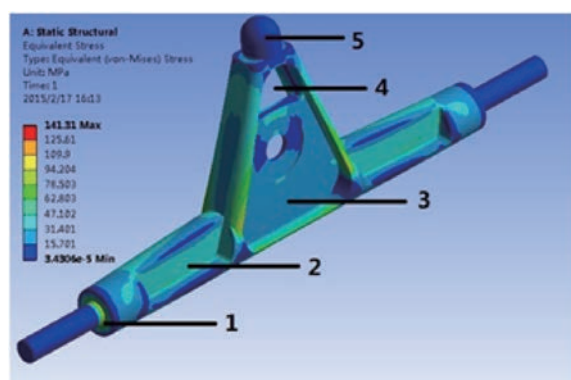


图 8 形状优化后最大等效应力云图

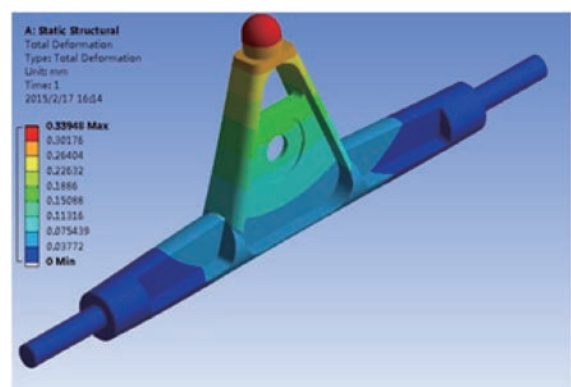


图 9 形状优化后总变形量云图

图 8 中, 2、3、4 处挖除多余材料, 1、5 处不变, 整体应力分布较原结构均匀。应力最大处位于 1 处截面突变处, 为 141.31MP, 略大于优化前的 138.75MP。重量为 0.46kg, 仅为优化前质量的 69.79%。最大变形量 0.34mm, 虽较优

化前小幅提升，但仍然很小，对正常使用没有影响。

四、电动滑板桥尺寸优化设计

1. 尺寸优化理论基础

尺寸优化是拓扑和形状固定条件下一种参数化的技术，以几何尺寸为设计变量，寻找最优参数组合的一种方法。优化设计有 3 要素，即设计变量、目标函数和约束条件。设计变量是发生改变从而提高性能的一组参数；目标函数要求最优的设计性能，是关于设计变量的函数；约束条件是对设计的限制，是对设计变量和其他性能的要求。尺寸优化数学模型如下：

$$\min : f(x) = \text{Mass}$$

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$$

$$St.: f_i(x) \geq f_i(x)$$

$$x_{i\max} \leq x_i \leq x_{i\min}$$

式中， $f(x)$ 为目标函数， X 为设计变量， $f_i(x)$ 为约束条件， x_2 为设计变量约束。

2. 四轮电动滑板车轮尺寸优化

根据尺寸优化数学模型，选取图 8 中 2 处的挖除深度为变量 X ，质量为目标函数 $f(x)$ ，等效应力为约束条件 $f_i(x)$ ，经过 Design Exploration 模块求解后，获得参数响应图，如图 10、11 所示。

图 10 中，横坐标表示挖除深度，纵坐标表示最大等效应力，最大等效应力随着挖除深度增加而变大。图 11 中，横坐标表示挖除深度，纵坐标表示桥的质量，质量随着挖除深度增加而减小。

取安全系数 2.5，则允许最大等效应力为 142MP，取该值为约束条件，优化后的目标质量为 0.44kg。滑板桥优

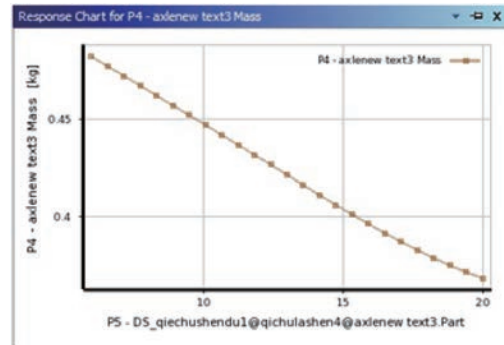


图 11 质量参数响应图

化前后最大等效应力、质量对比如表所示。

表 优化前后最大等效应力、质量对比情况

参数优化前优化后对比			
最大等效应力	138.75MP	142MP	增加 2.29%
桥质量	0.66kg	0.44kg	减少 33.33%

由表可知，通过优化设计，在满足强度前提下，将质量减少了 33.33%，获得了良好的轻量化效果。

五、结语

根据某电动滑板桥实物，建立有限元模型，通过拓扑优化，将冗余材料去除，设计出新的结构，解决了应力分布不均的问题并进行尺寸优化。优化结果表明，在满足强度的情况下，桥质量减少了 33.33%，获得了良好的轻量化效果。通过轻量化优化，减少原滑板桥质量、提高材料利用率、降低生产成本、提高动力性能，使该电动滑板更具市场竞争力。该优化设计为电动滑板桥改进提供借鉴，具有工程实际意义。IM

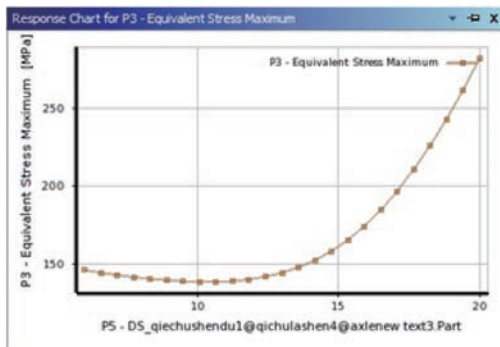


图 10 最大等效应力参数响应图