



为了降低整车厂关于控制器的开发管理成本和方便车型配置升级，本文提出一种电动汽车控制器平台化软件开发方法。该方法是先根据整车配置信息，定义各自控制器的客户功能列表以及与车辆配置信息的逻辑关系，在控制器开发阶段，其软件全部集成客户功能，从而应对市场对电动汽车改款升级快的要求。

□ 华晨汽车工程研究院 李阳春

电动汽车控制器平台化软件开发策略与应用研究

背景与意义

随着汽车市场对整车功能，特别是电动汽车中电气功能的多元化要求越来越高，整车厂在研发新款或者改款车型时都要设计很多车型配置，目的就是满足客户对整车功能的不同需求，即让客户可以根据喜好挑选出适合自己的车型配置。但是，如此多的市场需求和功能配置组合，对整车厂而言，在产品设计和开发阶段，带来的开发和管理成本就会随着配置组合数量的增加而增加。控制器，作为电动汽车的核心部件，很多的电气功能依靠控制器完成。配置的多元化带来的成本增加基本上集中在控制器零部件上。

在满足市场对车型配置需求的前提下，如何基于平台化概念设计开发控制器？软件是整车厂降低开发成本的关键。本文针对市场对车辆配置需求不断变化的情况，基于相同硬件设计的控制器，提出一种控制器平台化软件开发方案，目的是满足市场对车型配置需求的同时，重点降低车型开发或改款时零部件的开发管理成本，促进产品平台化。

控制器以此方法开发平台化软件后，整车厂在生产车辆时，利用控制器的诊断功能，在下线装配过程中，由下线诊断设备通过发送诊断报文的方式，将装配车辆的配置和功能信息发送给控制器后，控制器会自行开启和关闭相关功能从而实现功能配置变换。

控制器平台化软件开发策略

整车的配置功能几乎均由控制器的软件来实现，针对电动汽车的不同配置情况，在控制器硬件相同的情况下，利用软件的差异来实现不同配置。但即使如此，不同配置的车型还是需要装配不同软件版本的零部件，若再将软件固化，则控制器产品就只能用于某款车型的某个配置。

如果市场需要车型配置升级或遇到改款的情况，又会需要成本来开发和管理零部件。再或者遇到客户的特殊需求，例如希望在原有的配置上增加或者减少功能，而这些功能是基于现有车型，根本无法组合在一起。即便能实现，也需要拆解车辆更换零部件，这会涉及成本增加，也会引起客户抱怨。

所以，为适应市场和客户对配置需求的快速变化，降低控制器零部件的开发和管理成本，控制器软件开发策略十分重要，特别是灵活性和可配置性。下面分别描述控制器平台化软件开发策略和基于该策略在装配车辆时如何实现功能配置。

本文提出的平台化软件开发策略实际上是先将车型的配置转换为该控制器需要实现的功能，在硬件设计不变的前提下，将所有该控制器要实现的功能都用软件实现。但是在应用软件上，将每个功能留有接口，用于控制器实际实现功能的信息输入。

在开发之前，需要先将整车或者整个电动

汽车平台车型的配置拆解到每个控制器，这样每个控制器就会有功能描述文档，作为开发控制器的输入。用一个字符串 VOD（Vehicle Option Data）来描述整车配置，每个控制器也有一个字符串 CDS（Coding Data String）描述功能列表。VOD 和 CDS 这两个字符串的每个字节都需要对应每个车型配置和控制器功能，当然复杂配置和功能，也可以用多个字节与之对应。因为每个车型配置都是由各个控制器实现各自功能组合而成，即在已知车型配置的情况下，确定每个控制器需要实现的功能。根据以上描述，开发前期需要执行的工作如图 1 所示。

当整车配置 VOD 和控制器功能 CDS 定义完成后，需要定义 VOD 与每个控制器 CDS 的逻辑计算关系，即当已知整车信息及配置要求情况下，如何计算出每个控制器 CDS。CDS 确定后，控制器则已经知道需要在该车实现什么功能。该字符串是控制器实现功能的纲领，控制器根据字符串内容，来实现与之对应的功能，CDS 指导着控制器软件功能的实现。

故控制器平台化软件开发策略是：在开发阶段，软件是基于整车所有配置的所有功能，之后在应用时，根据车型的实际配置，通知控制器要实现具体功能。如何定义 CDS，即 CDS 与实际功能之间的对应方式是尤为重要的。CDS 字符串内容和数值决定了控制器在车上应该实现的功能内容，即每个功能与 CDS 字符串中的每个字节

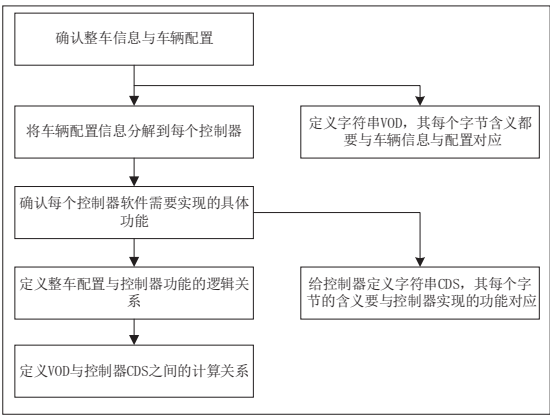


图 1 信息定义

对应关系需要明确定义。根据实际功能，有两类对应关系。

1. 功能开关和选择

功能开关和选择，即 CDS 字符串的字节对应的是控制器的执行功能，而该字节的数值不同，则意味着该功能的选择不同。例如，00 表示某个功能关闭，01 则需要控制器开启该字节对应的功能；例如，02 代表 A 功能，03 代表 B 功能，这两个软件逻辑是不同的。

仪表在不同配置车型上显示的信息是不同的，档位就是其中一项，自动挡车型的仪表应显示 PRND 档位信息，而手动档车型应该显示数字。在开发过程中，这两种显示逻辑都应该集成在组合仪表的软件中并留有接口，用于功能执行信息输入。在组合仪表的 CDS 中字符串中挑选一个字节并赋予定义。例如，00 代表手动档，01 代表自动挡。当

整车的配置信息确定后，即 VOD 字符串信息确认后，如果配置是自动挡，则根据 VOD 和 CDS 的逻辑对应关系，组合仪表 CDS 该字节的数值是 01，如此软件就会执行自动挡位信息逻辑；例如，P 位、R 位、N 位及 D 位，如果是 0，档位显示就会变为数字档位和 R 位。

功能实现的基础就是要求控制器软件集成所有功能并留有接口，能与有控制器功能配置信息 CDS 字符串定义的功能进行对应，即每位数据都要关联到控制器功能软件的配置，继而根据字符串实际数值实现具体功能。

至于 VOD 与 CDS 的逻辑计算关系，当整车配置信息 VOD 确定后，与该配置对应的每个控制器的功能列表，即 CDS 字符串也已确定了。两者的逻辑计算关系如图 2 所示，当电动汽车的配置信息固定后，即 VOD 信息固定后，每个控制器需要执行的功能也已固定，即得到了每个控制器 CDS 字符串的内容，根据定义，控制器来实现对应的功能。

2. 参数输入

除了功能开关和选择类型的输入之外，为了更好地实现产品开发平台化以及节约车型升级的控制器软件开发成本，另一种方

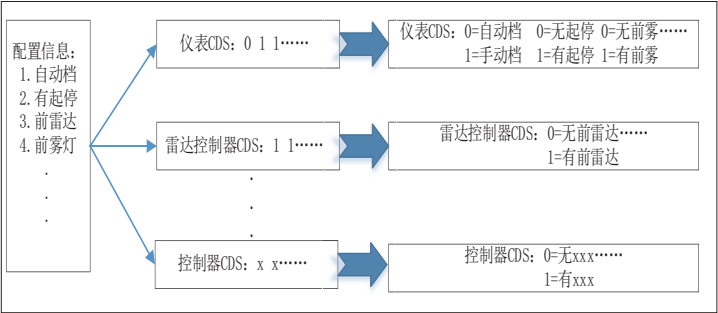


图 2 VOD 与 CDS 逻辑计算（1）



式是在 CDS 字符串中定义功能参数,通过直接输入参数数值实现功能,当然在产品开发过程中,软件将预留参数接口,根据平台化的车型及配置等实际情况写入参数。

现以车身控制器为例来说明该种方式。车身控制器有驱动玻璃升降的功能,在平台车型中,不同类别的车型,例如轿车、SUV 和 MPV,由于结构不同,要求驱动玻璃升降的堵转电流值也是不同的,为了达到平台化效果,将控制器执行该功能的参数定义在 CDS 字符串中,在已知车型信息的条件下,将与之对应功能执行所需要的参数值基于 CDS 定义直接输入,从而实现控制器的功能。

这两种方式,VOD 与 CDS 的逻辑计算关系类似,如图 3 所示,某些功能与控制器软件中设置的参数关联,并且在 CDS 中定义对应功能字节,即可根据平台车型的配置需求,直接更新参数即可。

由于平台车型不同,导致配置和车型本身是有所差异的,当车型信息和配置固定后,即

VOD 信息固定后,每个控制器需要执行的功能也已固定,功能实现对应的参数也已得知,即得到了每个控制器 CDS 字符串的内容,根据数值,控制器来实现对应的功能。

无论哪种输入方式,在开发前期,都需要先将平台车型的所有配置分解到各个控制器中,形成每个控制器的功能列表。基于此,定义车辆配置信息 VOD 和每个控制器的功能信息 CDS 这两个字符串,并且形成对应的逻辑计算关系。开发控制器软件过程中,将所有功能全部集成并留有对应 CDS 定义的接口,用于将来实现具体功能。

控制器平台化软件应用

当控制器开发完成后,接下来就是如何应用,即如何基于开发前期的定义,让控制器实现具体的功能。

应用的方式是通过控制器的诊断功能。诊断功能属于控制器的系统功能,包含在控制器应用软件中。应用过程如图 4 所示。

实际上,功能应用的关键是将控制器要实现的具体功能通知

控制器,以实现软件配置。将参数写入控制器的工作需要在车辆装配时完成,车辆配置根据订单确定后,其 VOD 内容也已经确定,装配过程中由下线检测设备,在已经获得 VOD 数据的情况下,计算出每个控制器的 CDS,并通过发送诊断服务报文的方式发给相应控制器,从而实现控制器相应的软件配置。图 5 为具体应用过程。

具体流程步骤:①下线设备获得整车配置信息 VOD;②根据 VOD 与 CDS 的逻辑关系,计算出控制器诊断 DID 的数值;③下线设备将 DID 通过诊断功能发送给控制器,实现写入;④根据 DID 内容,控制器实现对应的功能。

下线检测设备以发送诊断服务的方式,将记录 CDS 内容的 DID 数值发送给控制器,控制器收到诊断信息后,先予以设备肯定响应,表示信息已经收到后,控制器就会根据内容实现具体的功能,之后将车辆重新上电,控制器就会基于车辆配置实现具体的功能。

实践分析

本文对控制器平台化软件开发策略到实际应用进行了理论分析,下面进行仿真分析,用于验证理论。模拟步骤如下:

1) 先定义一些车辆实际配置 VOD 和诊断 DID,根据上述软件开发策略,模拟出一个控制器,即组合仪表,该控制器正常的客户和诊断功能,其功能 CDS 来源于车辆配置,当然是基于 VOD 与 CDS 正确的逻辑关系。

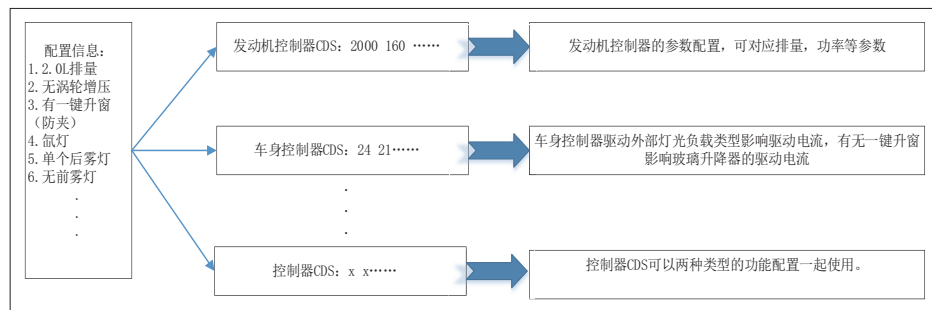


图 3 VOD 与 CDS 逻辑计算 (2)

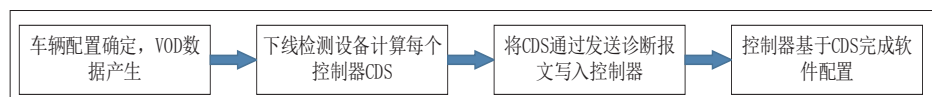


图 4 应用流程

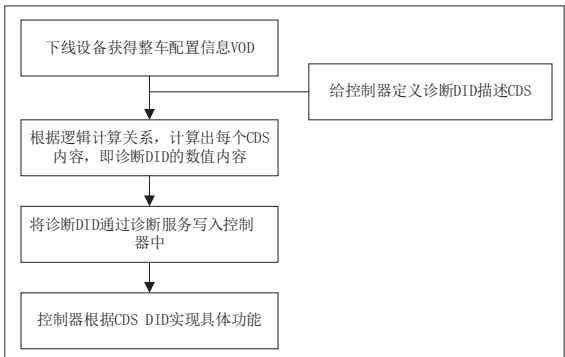


图 5 具体应用流程

2) 使用上位机软件模拟下线检测设备,可以发送诊断服务,将描述 CDS 的 DID 发送给模拟控制器,并判断模拟控制器的响应是否正确。之后通过诊断功能,将模拟控制器重新启动。

3) 从模拟人机界面,观察模拟控制器,即组合仪表能否按照 CDS 内容来实现具体功能。

根据以上模拟验证步骤,定义整车的配置。图 6 表示上位机的界面,显示了 VOD 内容,描述了整车的配置信息,是基于当前实际车辆的配置信息定义的。其中,“Name”列为配置描述,“Reserved”是为将来车型平台配置拓展预留的,“Value”列是在 VOD 中描述方式,包含功能开启和关闭类型以及参数输入类型,“Description”是用于功能

ECU:	LL_BVC	Coding String:	ST_CurrcVehicOrderDataVod
Coding Parameter:			
Name	Value	Description	
Left hand or right hand dri...	left hand slide		
Reserved	0		
Engine type	N20		
TransmissionType	DCT		
Transmission lever number	4		
Check 2WD or 4WD	2WD		
SUV Or sedan	SUV		
Battery size	80A		
Tire size	16		
Sale area	China		
Emergency Stop remind fu...	without		
FCW Front Crash Warning ...	without		
HSA Hill Start Assist	without		
HDC hill decent control	without		
ARM Active Roll Over Mitl...	without		
Lane Departure Warning S...	without		
Reserved	0		
Driving Mode	Invalid		
PDC	with 4 Sensor,no BSD		
Reserved	0		
Visible Parking Sensor Syst...	without		
View Of 360 Degree Camera	without		

图 6 模拟整车配置信息

ECU	LL_BVC	Coding String	ST_CodeDataItemCds
Coding Parameter		Read from ECU	Do Coding
Name	Value	Description	
Reserved	0		
Vehicle name	52		
TransmissionType	DCT	LC	
FCW Front Crash Warning	with		
HSA Hill Start Assist	with		
HDC hill decent control	with		
SBR Rear reminder	without		
PDC	with 4 Sensor/no BSD		
Reserved	0		
Tire Pressure Monitoring S...	with		
Telematics System	with		
ElectricTailGate	with		
Start-stop System	without		
shift tip	without		
HUD head up display	without		
Wireless Charging	without		
ambient temperature Ind...	without		
energy regeneration syste...	without		
LDWS	without		
Reserved	0		
CRC	19		
Read from ECU			
00 0B 00 00 00 00 00 00 01 01 02 00 15 00 00 00 00 00 13			
Current Coding			
00 0B 00 00 00 00 00 00 01 01 02 00 15 00 00 00 00 00			

图 7 模拟控制器功能信息

ECU: LL_BVC

Coding String: ST_CodeDataItemCds

Coding Parameter

Read from ECU

Do Coding

Name	Value	Description
Reserved	0	
Vehicle name	52	
TransmissionType	DCT	LC7
FCW Front Crash Warning ...	with	
HSA Hill Start Assist	with	
HDC hill decent control	with	
SBR Rear reminder	without	
PDC	with 4 Sensor,no BSD	
Reserved	0	
Tire Pressure Monitoring S...	with	
Telematics System	with	
ElectricTailGate	with	
Start-stop System	without	
shift tip	without	
HUD head up display	without	
Wireless Charging	without	
ambient temperature Ind...	without	
energy regeneration syste...	without	
LDWS	without	
Reserved	0	
CRC	19	

Read from ECU

00 00 00 00 00 00 00 00 01 02 03 04 05 06 07 08 09 10 11 12 13

Current Coding

00 00 00 00 00 00 00 00 01 02 03 04 05 06 07 08 09 10 11 12 13

FormCoding

ST

Coding Successful!

IME

图 8 Coding 成功



图 9 模拟组合仪表显示信息

补充描述的,便于区分功能和使用 者理解。

根据配置信息及逻辑计算公式,算出模拟控制器组合仪表应该实现的功能信息 CDS,如图 7 所示。

当得到控制器 CDS 内容后,对应的诊断 DID 的数值内容即已知晓,下面是将 DID 通过诊断服务写入控制器当中,点击“Do Coding”按钮,诊断服务即已经发出,得到控制器的肯定响应后,上位机软件显示成功,显示界面如图 8 所示。

从诊断报文和上位机显示的状态来看,模拟控制器组合仪表确实已对应实现的功能内容,应该实现对应的功能,图 9 是以档位信息为例,从模拟人机界面判断控制器是否正确

执行了功能。模拟控制器组合仪表显示了自动档位信息,但是由于没有连接实际的变速器,会报出功能受限的错误,但是均已经实现了功能列表 CDS 定义的功能。

从整个仿真过程可以看出,本文提出的控制器软件开发和应用策略可以实现对应功能,满足平台不同车型配置需求。

结论

基于以上分析,本文提出的控制器软件开发和应用策略是可以实现的。该策略的研究主要是满足市场对平台不同车型配置的多样化需求,降低车型开发或改款时控制器零部件的开发和物流管理成本,以及促进产品开发设计平台化。 AI